

曲線の長さから見えるもの① ～高校数学で議論する微分幾何～

吉田 信夫

理系への数学 09年6月号 掲載

= 概要 =

第1部 ～球面上の最短経路（測地線）～

解析的な手法で図形を考察する問題は大学入試でも多く見かける（ここで扱う問題の一部も大学入試問題からの引用である）。

本稿では、曲線の長さ：

$$L(T) = \int_1^T \sqrt{\{X'(t)\}^2 + \{Y'(t)\}^2} dt,$$

$$l(x) = \int_1^x \sqrt{1 + \{f'(x)\}^2} dx$$

を中心に議論し、それを通じて、現在の高校数学範囲外である「複素数平面」, 「微分方程式」, 「空間での方程式」などの考え方を紹介する。

第1部：

「球面上の測地線（最短経路）が大円に沿ったものである」という今回の大きな主題は、球面図形を扱う幾何学において、【ユークリッドの平行線公理】：

『直線  $l$  上にない1点  $P$  を通り、 $l$  と共有点をもたない直線がただ1つ存在する』

が成り立たないことを導く。（測地線が「ユークリッド幾何学での直線」の代用品となる。これが非ユークリッド幾何学の出発点である。）

第2部：

「双曲幾何学」というもう1つの非ユークリッド幾何学を紹介する。ここで複素数平面について扱う。

第3部：

ユークリッド幾何学に戻り、「周の長さが一定で面積が最大になる図形は円である」や「双曲線関数  $y = \cosh x$  のグラフがカタナリー（懸垂線）である」という事実を高校数学の知識のみを仮定して議論する。

ここでは、球面上の最短経路について考える。少しずつ一般化していき、大円が測地線であることを確認する。さらに、世界地図と地球儀の関係を探る。

まずは、京都大で出題された入試問題から。

① 球面上の測地線について①（京都大の問題）

地球上の北緯  $60^\circ$  東経  $135^\circ$  の地点を  $A$ 、北緯  $60^\circ$  東経  $75^\circ$  の地点を  $B$  とする。 $A$  から  $B$  に向かう2種類の飛行経路  $R_1, R_2$  を考える。 $R_1$  は西に向かって同一緯度で飛ぶ経路とする。 $R_2$  は地球の大円に沿った経路のうち飛行距離の短い方とする。 $R_1$  に比べて  $R_2$  は飛行距離が3%以上短くなることを示せ。ただし、地球は完全な球体であるとし、飛行機は高度0を飛ぶものとする。また必要があれば付属の三角関数表を用いよ（表は省略）。

注：大円とは、球を球の中心を通る平面で切ったとき、その切り口にできる円のことである。

解答

$A, B$  の東経を  $60^\circ, 0^\circ$  としても同じ結果になるので、こちらで考える。

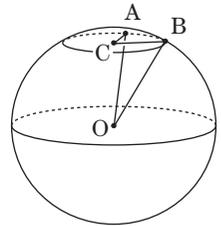
経路  $R_1, R_2$  の飛行距離をそれぞれ  $l_1, l_2$  とする。

また、地球の中心を  $O$  とし、北緯  $60^\circ$  の円の中心を  $C$  とする。

地球の半径を  $R$  とおくと、北緯  $60^\circ$  の円の半径は  $\frac{1}{2}R$  である。 $\angle ACB = 60^\circ$  であるから、

$$l_1 = 2\pi \cdot \frac{1}{2}R \cdot \frac{60}{360} = \frac{1}{6}\pi R$$

である。



また、 $O(0, 0, 0)$ ,  $B\left(\frac{1}{2}R, 0, \frac{\sqrt{3}}{2}R\right)$  と座標設定  
すると、 $A\left(\frac{1}{4}R, \frac{\sqrt{3}}{4}R, \frac{\sqrt{3}}{2}R\right)$  であるから、

$$\begin{aligned} \cos \angle AOB &= \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}| |\vec{OB}|} \\ &= \frac{7}{8} (= 0.875) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \therefore 28.5^\circ < \angle AOB < 29.0^\circ \\ (\cos 28.5^\circ = 0.8788, \cos 29.0^\circ = 0.8746) \end{aligned}$$

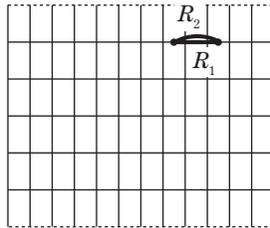
である。よって、

$$\begin{aligned} l_2 &= 2\pi \cdot R \cdot \frac{\angle AOB}{360} < \frac{29}{180} \pi R \\ \therefore \frac{l_2}{l_1} &< \frac{29}{30} = \frac{290}{300} < \frac{291}{300} = \frac{97}{100} \end{aligned}$$

であるから、題意は示された。

(解答おわり)

☆メルカトル図法による世界地図で見ると、 $R_1$  は真横に進む経路である。経路  $R_2$  は少し北に上がったように見え、 $R_1$  より



長く感じる。しかし、実際は  $R_2$  の方が3%も短くなっている。(地球の半径は  $R \approx 6300$  km なので、この3%の差は非常に大きい！)

次で大円が最短円弧であることを示そう。

② 球面上の測地線について ② (球面上の最短円弧)

空間内で、点  $O$  を中心とする球面  $S$  上に異なる2点  $A, B$  がある。直線  $AB$  を含む平面  $P$  と球面  $S$  の交わりの円を  $C$  とする。平面  $P$  を変化させるとき、 $C$  上の劣弧  $AB$  (長くない方の弧) の長さが最小になるのは平面  $P$  が中心  $O$  を通るときであることを示せ。

解答

$A, B$  が  $S$  の直径の両端になるとき、どんな平面  $P$  でも  $O$  を通り、 $C$  は大円となるから、弧長は等しい。

以下、 $A, B$  が  $S$  の直径の両端でない場合を考える。

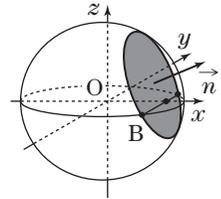
座標空間内で考え、 $O(0, 0, 0)$  とし、 $S$  の半径は1として一般性を失わない。さらに、

$$\begin{aligned} A(\cos \theta, \sin \theta, 0), B(\cos \theta, -\sin \theta, 0) \\ (0 < \theta < \frac{\pi}{2}) \end{aligned}$$

とおいても一般性を失わない。

このとき、 $zx$  平面、 $xy$  平面に関する対称性から、平面  $P$  の法線ベクトル  $\vec{n}$  は

$$\begin{aligned} \vec{n} &= (\cos \varphi, 0, \sin \varphi) \\ (0 \leq \varphi \leq \frac{\pi}{2}) \end{aligned}$$



とおいて良い。(劣弧は  $x \geq \cos \theta, y \leq 0$  の部分になる)

$\varphi$  を変数としたとき、 $\varphi = \frac{\pi}{2}$  でのみ弧長が最小になることを示せば良い。

$C$  の中心を  $Q$ 、半径を  $r$  とし、中心角  $\angle AQB = \alpha$  とおく(いずれも  $\varphi$  に依存)と、考えるべき弧長  $L(\varphi)$  は、

$$L(\varphi) = r\alpha$$

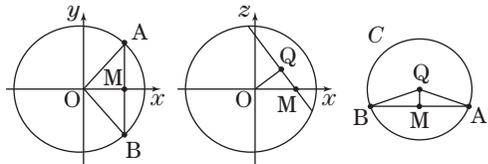
と表される。

ここで、 $P$  は  $AB$  の中点  $M(\cos \theta, 0, 0)$  を通る。

( $\vec{n} \perp \vec{MP}$  から、平面  $P$  の方程式は

$$P: (\cos \varphi)x + (\sin \varphi)z - \cos \varphi \cos \theta = 0$$

である。)



ここで、上図より、

$$\begin{aligned} OQ &= OM \cos \varphi = \cos \theta \cos \varphi, \\ r &= \sqrt{1 - \cos^2 \theta \cos^2 \varphi}, \\ QM &= OM \sin \varphi = \cos \theta \sin \varphi, \\ \sin \frac{\alpha}{2} &= \frac{\sin \theta}{r} \dots\dots\dots (*) \end{aligned}$$

である。これらを用いて  $L(\varphi)$  を考えるが、 $\varphi$  や  $r$  よりも、 $\alpha$  を用いて表すと  $L(\varphi)$  はシンプルになる：

$$L(\varphi) = \sin \theta \frac{\alpha}{\sin \frac{\alpha}{2}}$$

$\alpha = \pi$  (つまり  $\varphi = 0$ ) のときは次の計算が当てはまらない。しかし、 $L(\varphi)$  が連続なので、無視して考える。

集中講義～微分幾何～

$\varphi \neq 0$  のとき,  $L(\varphi)$  を  $\varphi$  で微分すると,

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\varphi} L(\varphi) &= \sin\theta \cdot \frac{\sin\frac{\alpha}{2} - \frac{\alpha}{2} \cos\frac{\alpha}{2}}{\sin^2\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{d\alpha}{d\varphi} \\ &= \sin\theta \cdot \frac{\cos\frac{\alpha}{2} \left( \tan\frac{\alpha}{2} - \frac{\alpha}{2} \right)}{\sin^2\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{d\alpha}{d\varphi} \end{aligned}$$

となる. いま,

$$\begin{aligned} \frac{d\alpha}{d\varphi} &= \frac{dr}{d\varphi} \cdot \frac{d\alpha}{dr} \\ &= \frac{2\cos^2\theta \cos\varphi \sin\varphi}{2\sqrt{1-\cos^2\varphi \cos^2\theta}} \cdot \frac{-\frac{\sin\theta}{r^2}}{\frac{1}{2}\cos\frac{\alpha}{2}} \\ (\because (*) \text{ より } \frac{1}{2}\cos\frac{\alpha}{2} \cdot \frac{d\alpha}{dr} &= -\frac{\sin\theta}{r^2}) \\ &< 0 \end{aligned}$$

である.

さらに,  $y=x$  が  $y=\tan x$  の  $(0, 0)$  における接線であること,  $y=\tan x$  の凸性を利用して,

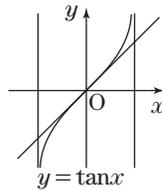
$$\tan\frac{\alpha}{2} > \frac{\alpha}{2} \quad (\because 0 < \frac{\alpha}{2} < \frac{\pi}{2})$$

である. よって,

$$\frac{d}{d\varphi} L(\varphi) < 0 \quad (0 < \varphi < \frac{\pi}{2})$$

であるから,  $L(\varphi)$  は狭義単調減少関数である.

以上で,  $\varphi = \frac{\pi}{2}$  でのみ弧長  $L(\varphi)$  が最小になることが示された.



(解答おわり)

☆ これで, 球面上の最短“円弧”が大円であると分かった. 次に, 少し強い仮定のもと, 大円が最短“経路”であることを示してみよう.

空間内で, 球面  $S: x^2 + y^2 + z^2 = 1$  上に 2 点

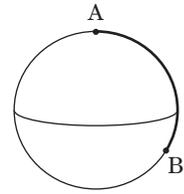
$$A(0, 0, 1), B(\cos\alpha, 0, \sin\alpha)$$

$$\left( -\frac{\pi}{2} \leq \alpha < \frac{\pi}{2} \right)$$

がある.  $S$  上の曲線で  $A$  と  $B$  を結ぶとき, その長さが最小になるものは, 大円の弧, つまり,

$$\begin{cases} x = \cos\theta \\ y = 0 \\ z = \sin\theta \end{cases} \quad (\alpha \leq \theta \leq \frac{\pi}{2})$$

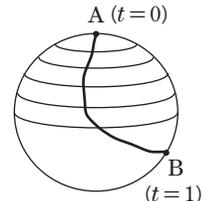
である.



この事実に関して考察する.

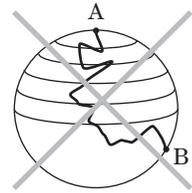
まず,  $A$  と  $B$  を結ぶ曲線を, 緯度  $\theta(t)$ , 経度  $\varphi(t)$  をパラメータ  $t$  ( $0 \leq t \leq 1$ ) の関数として,

$$\begin{cases} x = \cos\theta(t) \cos\varphi(t) \\ y = \cos\theta(t) \sin\varphi(t) \\ z = \sin\theta(t) \end{cases} \quad \begin{aligned} &A(t=0) \\ &B(t=1) \\ &(\theta(0) = \frac{\pi}{2}, \theta(1) = \alpha, \\ &\varphi(1) = 0) \end{aligned}$$



と表す.

長さが最小になるもの考えるので, 緯度  $\theta(t)$  が  $t$  の減少関数である場合のみを考えることとし, 緯度  $\theta(t)$  をパラメータとして, 経度  $\varphi(t)$  を  $\theta(t)$  の関数  $\varphi(\theta)$  と見なす(逆関数を利用). つまり,  $A$  と  $B$  を結ぶ曲線を, パラメータ  $\theta$  を用いて



$$\begin{cases} x = \cos\theta \cos\varphi(\theta) \\ y = \cos\theta \sin\varphi(\theta) \\ z = \sin\theta \end{cases} \quad (\alpha \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}, \varphi(\alpha) = 0)$$

と表す. ただし,  $\varphi(\theta)$  は  $\theta$  で微分可能であり,  $\varphi'(\theta)$  が連続であるとする.

速度ベクトル  $\vec{v}$  と速さ  $|\vec{v}|$  を考えて, 長さ  $L$  は

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} -\sin\theta \cos\varphi(\theta) - \cos\theta \sin\varphi(\theta) \cdot \frac{d\varphi}{d\theta} \\ -\sin\theta \sin\varphi(\theta) + \cos\theta \cos\varphi(\theta) \cdot \frac{d\varphi}{d\theta} \\ \cos\theta \end{pmatrix},$$

$$|\vec{v}| = \left( 1 + \cos^2\theta \left( \frac{d\varphi}{d\theta} \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \geq 1$$

$$\therefore L = \int_{\alpha}^{\frac{\pi}{2}} |\vec{v}| d\theta \geq \frac{\pi}{2} - \alpha$$

を満たす.

$\varphi(\theta)$  が恒等的に 0 のときには等号が成り立ち, そうでないときには,  $|\vec{v}|$  が連続なので, 等号不成立である.

これで, 大円が“最短経路”であることが実感できただろう.

球面上の最短経路（測地線）は大円である。これは平面での直線と同じ役割のものである。すると、

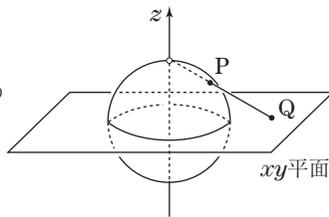
『大円  $C$  上にはない 1 点  $P$  を通り  $C$  と共有点をもたない大円がただ 1 つ存在する』

は“偽”であり、球面版【ユークリッドの平行線公理】は成り立たない。つまり、平面と球面は本質的に異なる構造をしており、それゆえに、球面（地球）の地図を平面上に作ると距離的な歪みが生じてしまう。

次で、メルカトル図法とは少し違う地図の構成を行い、大円の像を見ていこう。

③ 球面上の測地線について ③（平面への射影）

球面  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$  から点  $A(0, 0, 1)$  を除いたものを  $S$  とおく。  $S$  上の点  $P(p, q, r)$  に対し、直線  $AP$  と



$xy$  平面の交点を  $Q(X, Y, 0)$  とおく。これによって、 $S$  から  $xy$  平面への全単射  $f$  を定義する ( $Q = f(P)$ )。

(1)  $X, Y$  を  $p, q, r$  で表せ。また、逆に  $p, q, r$  を  $X, Y$  で表せ。

(2)  $f$  による  $S$  上の大円  $C$  の像  $f(C)$  は、 $xy$  平面上の「原点を通る直線」または「円」であることを示せ。

(3) (2) の「円」になる場合、その円  $D$  の中心を  $K$  とおき、直線  $OK$  と  $D$  の交点を  $L, M$  とおく（ただし、 $K=O$  のときは、 $O$  を通る任意の直線とする）。

$O$  は線分  $LM$  の内部にあり、 $OL \cdot OM = 1$  が成り立つことを示せ。

解答

(1) 題意より、

$$\vec{OQ} = \vec{OA} + k\vec{AP} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} p \\ q \\ r-1 \end{pmatrix} \quad (k \in \mathbb{R})$$

から、

$$Q\left(\frac{p}{1-r}, \frac{q}{1-r}, 0\right) \quad \left(k = \frac{1}{1-r}\right)$$

$$\therefore X = \frac{p}{1-r}, Y = \frac{q}{1-r}$$

である。逆に、 $p^2 + q^2 + r^2 = 1$  であるから、

$$(1-r)^2(X^2 + Y^2) = 1 - r^2$$

$$\Leftrightarrow r = \frac{X^2 + Y^2 - 1}{X^2 + Y^2 + 1} \quad (\because r \neq 1)$$

より、 $(p, q, r)$  は次のようになる：

$$\frac{1}{X^2 + Y^2 + 1} (2X, 2Y, X^2 + Y^2 - 1)$$

(2)  $C$  上の点  $P$  の像  $Q$  の軌跡が  $f(C)$  である。

大円  $C$  を定める平面（原点を通る）の方程式を

$$ax + by + cz = 0$$

とおく。ただし、 $(a, b, c) \neq \vec{0}$  である。

$ap + bq + cr = 0$  に (1) の結果を代入すると、

$$\frac{2aX + 2bY + c(X^2 + Y^2 - 1)}{X^2 + Y^2 + 1} = 0$$

$$\Leftrightarrow cX^2 + cY^2 + 2aX + 2bY - c = 0$$

となる。

○  $c=0$  なら、 $aX + bY = 0$  は原点を通る直線を表す。

○  $c \neq 0$  のとき、これは円を表す（空集合や 1 点にはならないと簡単に分かる）。

(3) (2) でおいた平面の法線ベクトル  $(a, b, c)$  を拡大縮小、回転、対称移動して、

$$(a, 0, c) \quad (c > 0, a^2 + c^2 = 1)$$

の場合のみ考えれば十分である。

$$D: \left(x + \frac{a}{c}\right)^2 + y^2 = \frac{1}{c^2}, z = 0$$

$a=0$  のときは明らかに成り立つので、 $a \neq 0$  のときを考えると、 $K, L, M$  の  $x, y$  座標はそれぞれ

$$\left(-\frac{a}{c}, 0\right), \left(-\frac{1+a}{c}, 0\right), \left(\frac{1-a}{c}, 0\right)$$

である。 $c > 0, a^2 + c^2 = 1, -1 < a < 1$  より、

$$-\frac{1+a}{c} < 0 < \frac{1-a}{c},$$

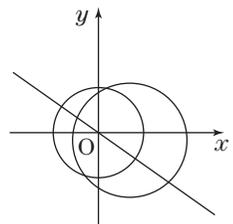
$$OL \cdot OM = \left| -\frac{1+a}{c} \right| \cdot \left| \frac{1-a}{c} \right| = \frac{1-a^2}{c^2} = 1$$

が成り立つ。これで示された。

(解答おわり)

☆ この地図では、測地線は図のようになっている。

第 2 部では、全く異なる測地線をもつ地図を考え、双曲幾何に触れてみよう！



(よしだ のおお／研伸館)